

(2)

## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 2001-004948  
 (43)Date of publication of application : 12.01.2001

(51)Int.CI.

G02B 26/10  
 B41J 2/44  
 H04N 1/113

(21)Application number : 11-179222

(71)Applicant : ASAHI OPTICAL CO LTD

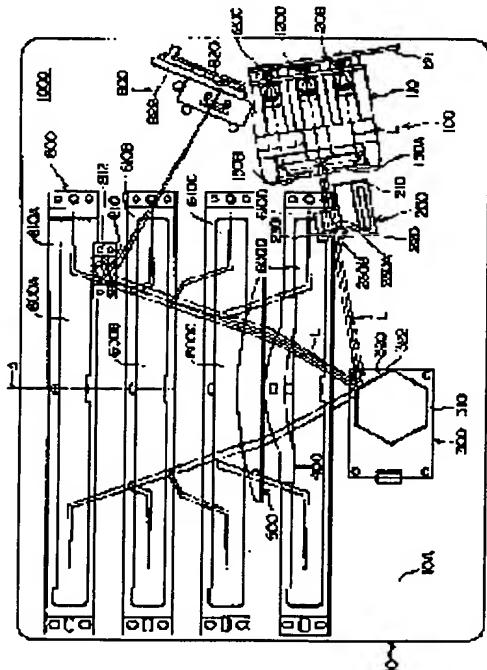
(22)Date of filing : 25.06.1999

(72)Inventor : HAMA YOSHIHIRO  
 SUZUKI YASUSHI  
 MIKAJIRI SUSUMU

## (54) MULTIBEAM LIGHT SOURCE SCANNER

## (57)Abstract:

**PROBLEM TO BE SOLVED:** To prevent the positional deviation of light beams corresponding to each color in a scanning direction and to simplify the constitution of an optical system including an fθ lens.  
**SOLUTION:** Each of the light beams L emitted from semiconductor lasers (120A) to 120D reaches each of the reflection surfaces 322 of a polygon mirror 320. Each of the light beams L reflected by each of the surfaces 322 is converged mainly in a vertical direction (subscanning direction) by a 1st fθ lens 400 and made incident on a 2nd fθ lens 500. Each of the light beams L is converged only in a horizontal direction (main scanning direction) by the action of the lens 500 constituted of a single member made of single material and emitted, made incident on 3rd fθ lenses 600A to 600D through a mirror part, then reaches each photoreceptor drum.



## LEGAL STATUS

- [Date of request for examination] 20.08.2001  
 [Date of sending the examiner's decision of rejection] 17.10.2003  
 [Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]  
 [Date of final disposal for application]  
 [Patent number]  
 [Date of registration]  
 [Number of appeal against examiner's decision of rejection]  
 [Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]  
 [Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開2001-4948

(P2001-4948A)

(43)公開日 平成13年1月12日(2001.1.12)

(51)Int.Cl.  
G 0 2 B 26/10  
B 4 1 J 2/44  
H 0 4 N 1/113

識別記号  
1 0 2

F I  
G 0 2 B 26/10  
B 4 1 J 3/00  
H 0 4 N 1/04

テマコード\*(参考)  
1 0 2 2 C 3 6 2  
B 2 H 0 4 5  
D 5 C 0 7 2  
1 0 4 A

審査請求 未請求 請求項の数10 O L (全 10 頁)

(21)出願番号

特願平11-179222

(71)出願人 000000527

旭光学工業株式会社  
東京都板橋区前野町2丁目36番9号

(22)出願日

平成11年6月25日(1999.6.25)

(72)発明者 浜 善博  
東京都板橋区前野町2丁目36番9号 旭光  
学工業株式会社内

(72)発明者 鈴木 康史  
東京都板橋区前野町2丁目36番9号 旭光  
学工業株式会社内

(74)代理人 100089875  
弁理士 野田 茂

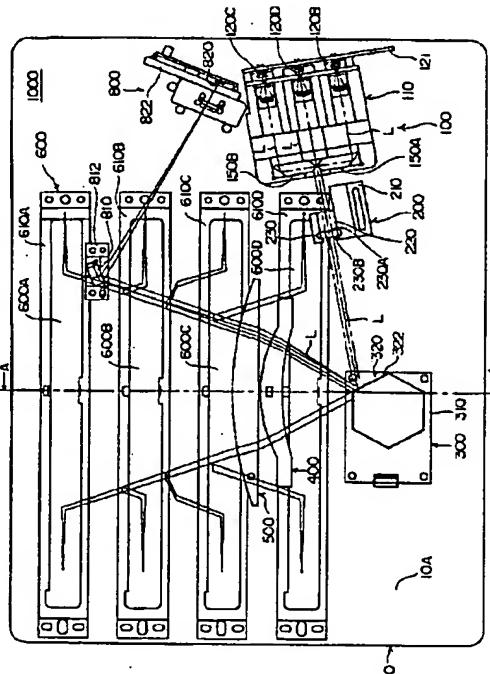
最終頁に続く

(54)【発明の名称】 マルチビーム光源走査装置

(57)【要約】

【課題】 各色に対応する光ビームの走査方向の位置ずれを防止すると共に、 $f\theta$ レンズを含む光学系の構成が簡略化されたマルチビーム光源走査装置を提供する。

【解決手段】 半導体レーザ120A乃至120Dから出射された各光ビームLは、ポリゴンミラー320の各反射面322に到達する。各反射面322によって反射された各光ビームLは第1 $f\theta$ レンズ400によって主に鉛直方向(副走査方向)に収束されて第2 $f\theta$ レンズ500に入射される。各光ビームLは、单一の素材からなる単一の部材から構成された第2 $f\theta$ レンズ500の作用によってそれぞれ水平方向(主走査方向)にのみ収束されて出射され、ミラー部を介して第3 $f\theta$ レンズ600A乃至600Dへ入射された後、各感光ドラムに到達される。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 光ビームを出射する複数の光源と、前記各光源から導かれた前記各光ビームを反射するポリゴンミラーと、前記ポリゴンミラーによって反射された前記各光ビームをそれぞれ複数の被照射対象物に収束させる複数の光学部材からなる光学系とを備えるマルチビーム光源走査装置において、

前記複数の光学部材のうち少なくとも1つの光学部材は、前記各光ビームの全てが通過するように構成され、各光ビームの全てが通過する前記光学部材は、単一の素材からなる单一の部材で構成されている、

ことを特徴とするマルチビーム光源走査装置。

【請求項2】 前記光学系は第1、第2、第3  $f\theta$  レンズを有し、前記第1、第2、第3  $f\theta$  レンズはこの順番で前記各光ビームが通過するように構成され、各光ビームの全てが通過する前記光学部材は前記第2  $f\theta$  レンズであることを特徴とする請求項1記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項3】 前記第2  $f\theta$  レンズは、各光ビームの主走査方向の収束のみを行うように構成されていることを特徴とする請求項2記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項4】 前記第1  $f\theta$  レンズは、主に前記各光ビームの前記主走査方向と直交する副走査方向の収束を行うように構成していることを特徴とする請求項2または3記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項5】 前記第3  $f\theta$  レンズは、前記各光ビームのそれぞれに対応して個別に設けられた複数の  $f\theta$  レンズからなり、前記複数の  $f\theta$  レンズは、主にそれぞれ光ビームの前記主走査方向と直交する副走査方向の収束を行うように構成していることを特徴とする請求項2、3または4記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項6】 前記第3  $f\theta$  レンズを構成する複数の  $f\theta$  レンズは、前記複数の被照射対象物に対応させて互いに異なる箇所に配置されている請求項5記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項7】 前記ポリゴンミラーは、前記各光ビームを反射する反射面を有し、前記反射面は前記各光ビームの全てを反射する单一の面から構成されていることを特徴とする請求項1乃至6何れか1項記載のマルチビーム走査装置。

【請求項8】 前記反射面で反射された前記各光ビームのうちの1つの光ビームを入射して受光信号を出力する单一の受光センサを設けると共に、前記受光センサから出力される受光信号に基いて各光源の駆動信号を制御する单一の水平同期検知部を設けたことを特徴とする請求項7記載のマルチビーム走査装置。

【請求項9】 前記光源は、イエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの4色に対応して設けられていることを特徴とする請求項1乃至8に何れか1項記載のマルチビーム走査装置。

【請求項10】 前記複数の被照射対象物はイエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの4色に対応して設けられた感光ドラムであり、前記主走査方向は各感光ドラムの長さ方向であることを特徴とする請求項1乃至9に何れか1項記載のマルチビーム走査装置。

## 【発明の詳細な説明】

## 【0001】

【発明の属する技術分野】本発明は複数の光源から出射される光ビームを感光ドラムなどの被走査物に対して走査するマルチビーム光源走査装置に関する。

## 【0002】

【従来の技術】モノクロのレーザプリンタなどに適用される光走査装置は、画素信号により発光される半導体レーザを備え、この半導体レーザから出力されるレーザビーム（以下光ビームという）はコリメートレンズにより平行光に変換された後、ポリゴンミラーにより水平方向に走査偏向され、この光ビームを  $f\theta$  レンズで屈折、集光させて感光ドラムの表面に入射し、感光ドラム表面を画素信号の強度に応じて露光する。そして、この露光像をトナーで現像した後、このトナー像を記録紙に転写し定着処理を施すことにより、画像情報を記録紙に印画定着するようになっている。

【0003】また、イエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの各色に対応したトナー像を記録紙に転写することでカラー画像を印画するカラープリンタやカラー複写機などに適用される光走査装置として、各色毎に独立した光源を用いたマルチビーム光源走査装置がある。このマルチビーム光源走査装置は、イエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの各色毎に独立した光源と各色毎に独立した  $f\theta$  レンズを備え、各色毎に独立した感光ドラムにそれぞれの色に対応した光ビームを照射して露光するように構成されており、各色毎に露光、現像、転写の各プロセスが行なわれ、最後に定着装置により4色同時に定着して、カラー画像が記録紙に印画定着されるようになっている。

## 【0004】

【発明が解決しようとする課題】上述した各色毎に独立した光源と  $f\theta$  レンズを設けたマルチビーム光源走査装置では次のような問題がある。第1に、各色毎に独立した  $f\theta$  レンズに温度差が生じた場合、それぞれの  $f\theta$  レンズの光学的特性が変動することによって、各  $f\theta$  レンズから出射される感光ドラムを走査する光ビームの間で走査方向の位置ずれが生じることによって記録紙に印画される画像に色ずれが発生する。第2に、各  $f\theta$  レンズが独立しているため、光学系の構成が複雑となりがちである。本発明は前記事情に鑑み案出されたものであつて、本発明の目的は、各色に対応する光ビームの走査方向の位置ずれを防止すると共に、 $f\theta$  レンズを含む光学系の構成が簡略化されたマルチビーム光源走査装置を提供することにある。

## 【0005】

【課題を解決するための手段】本発明は、光ビームを出射する複数の光源と、前記各光源から導かれた前記各光ビームを反射するポリゴンミラーと、前記ポリゴンミラーによって反射された前記各光ビームをそれぞれ複数の被照射対象物に収束させる複数の光学部材からなる光学系とを備えるマルチビーム光源走査装置において、前記複数の光学部材のうち少なくとも1つの光学部材は、前記各光ビームの全てが通過するように構成され、各光ビームの全てが通過する前記光学部材は、単一の素材からなる单一の部材で構成されていることを特徴とする。そのため、各光ビームの全てが通過する前記光学部材が温度変化などに起因する光学的特性の変化を生じたとしても、各光ビームの全てが前記光学部材の光学的特性の変化の影響を同様に受けるため、例えば各光ビーム間で光ビームの走査方向の位置ずれが生じることを防止できる。また、各光ビームの全てが通過する前記光学部材は、単一の素材からなる单一の部材で構成されているため、構成が簡素化される。

【0006】また、本発明は、前記複数の被照射対象物をイエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの4色に対応して設けられた感光ドラムとし、前記主走査方向を前記各感光ドラムの長さ方向とし、前記水平同期検知部による前記各光源の駆動信号の制御によって前記各感光ドラムに対する主走査方向への書き込み開始位置の同期をとるよう構成することができる。また、本発明は、前記ポリゴンミラーの前記反射面に導かれる前記各光ビームを前記主走査方向と直交する方向に互いに間隔をおいて平行をなすように構成することができる。また、本発明は、前記各光源は半導体レーザから構成することができる。

## 【0007】

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態について図面を参照して説明する。なお、本実施の形態では、マルチビーム光源走査装置がカラープリンタに適用された場合について説明する。図1は本発明の実施の形態のマルチビーム光源走査装置の構成を示す平面図、図2は図1をAA線断面から見た状態を示す説明図、図3は光源部の構成を示す平面図、図4は図3を矢印B方向から見た状態を示す説明図、図5は図3を矢印C方向から見た状態を示す説明図である。

【0008】マルチビーム光源走査装置1000は、筐体1の底壁10と、この底壁10の上面10Aに配設された各部、すなわち光源部100、シリンドレンズ部2010、ポリゴンミラー部300、第1fθレンズ400、第2fθレンズ500、第3fθレンズ600、ミラー部700、水平同期用検知部800などから構成されている。第1fθレンズ400、第2fθレンズ500、第3fθレンズ600、ミラー部700は、特許請求の範囲の複数の光学部材からなる光学系に相当してい

る。

【0009】図2に示されているように、底壁10は、水平方向に延在し、その下方には底壁10の下面10Bと間隔をおいて、4個の感光ドラム20A、20B、20C、20D（特許請求の範囲の被照射対象物に相当）が互いに間隔をおいて軸線が平行をなした状態で回転可能に設けられている。各感光ドラム20A、20B、20C、20Dは、カラー画像を形成するために必要な互いに異なる色（イエロー、マゼンタ、シアン、ブラック）に対応して設けられており、これらイエロー、マゼンタ、シアン、ブラックのトナーを記録紙に転写するよう構成されている。

【0010】マルチビーム光源走査装置1000の概略動作は以下の通りである。すなわち、光源部100からシリンドレンズ230を通過した4本の光ビームLは、ポリゴンミラー部300によって主走査方向に走査される。走査された各光ビームLは、第1fθレンズ400、第2fθレンズ500、ミラー部700、第3fθレンズ600を介して各感光ドラム20A、20B、20C、20D上に収束されて主走査方向に走査されるよう構成されている。なお、これら第1fθレンズ400、第2fθレンズ500、ミラー部700、第3fθレンズ600は特許請求の範囲の光学系に相当している。ポリゴンミラー部300によって走査された各光ビームLは、水平同期用検知部800の受光センサ820に導かれ、この受光センサ820の受光信号に基いて主走査方向の書き込みタイミングの同期が取られる。なお、各光ビームLの主走査方向は、各感光ドラム20A、20B、20C、20Dの長さ方向に沿っており、この主走査方向と直交する走査方向が副走査方向となる。

【0011】次に各部の構成について詳細に説明する。図3、図4、図5に示されているように、光源部100は、ハウジング110と、4個の半導体レーザ120A乃至120D（特許請求の範囲の光源に相当）と、4個のコリメータレンズ部130A乃至130Dと、2個のプリズム150A、150Bと、図略の半導体レーザ駆動回路などを備えて構成されている。ハウジング110は、底壁10の上面10Aに取着された矩形板状のベース112と、ベース112の側縁部から立ち上げられた縦壁114と、ベース112の縦壁114と反対側の箇所に設けられたブロック状の台座116と、縦壁114の台座116に面した箇所に設けられたレンズ保持部118とを備えて構成されている。

【0012】縦壁114には、半導体レーザ120A乃至120Dは、光ビームLを出射する前部を縦板114と直交する方向に向け、かつ、各光ビームLの光軸が平行となるように保持されている。各半導体レーザ120A乃至120Dの後部に設けられた接続用のリード線50は、縦板114の外側に保持された基板部121に接続

され、図略の半導体レーザ駆動回路から供給される駆動信号が各半導体レーザ120A乃至120Dに供給されるようになっている。

【0013】各半導体レーザ120A乃至120Dの前方にはレンズ保持部118に支持されたコリメータレンズ部130A乃至130Dが位置している。各コリメータレンズ部130A乃至130Dは、各半導体レーザ120A乃至120Dから出射される光ビームLを平行光にするためのコリメータレンズ130A1乃至130D1と、これらの前に設けられたスリット130A2乃至130D2とを有している。そして、各コリメータレンズ130A1乃至130D1と各スリット130A2乃至130D2は、それぞれの光軸が光ビームLの光軸と一致するように設けられている。

【0014】図5に示されているように、コリメータレンズ130A1、130D1はそれぞれの光軸が平面からみて一致し、鉛直方向に間隔をおいて平行をなすように位置している。コリメータレンズ130B1、130Cはそれぞれの光軸が平面からみてコリメータレンズ130A1、130D1の光軸を挟み、かつ、鉛直方向に間隔をおいて位置している。そして、コリメータレンズ130A1、130B1の光軸の鉛直方向の間隔と、コリメータレンズ130B1、130C1の鉛直方向の光軸の間隔と、コリメータレンズ130C1、130D1の鉛直方向の光軸の間隔とは同じ距離tとなるように構成されている。

【0015】プリズム150Aは台座116の上部に取着され、このプリズム150Aの上部にプリズム150Bが取着されている。プリズム150Aは、コリメータレンズ130B1の光軸を反射面150A1、150A2によって水平方向に90度ずつ反射することによって、コリメータレンズ130B1の光軸をコリメータレンズ130A1、130D1の光軸と平面から見て一致するようにするものである。また、プリズム150Bは、コリメータレンズ130C1の光軸を反射面150B1、150B2によって水平方向に90度ずつ反射させることによって、コリメータレンズ130C1の光軸をコリメータレンズ130A1、130D1の光軸と平面から見て一致するようにするものである。したがって、各コリメータレンズ130A1乃至130D1の光軸は、平面から見て一致し、各光軸は鉛直方向に等間隔(距離t)をおいて平行をなすように構成されている。このため、各コリメータレンズ130A1乃至130D1を通過した各半導体レーザ120A乃至120Dの光ビームLも上記と同様に平面から見て一致し、各光軸は鉛直方向に等間隔(本例では距離t)をおいて平行をして光源部100から出射されるようになっている。

【0016】図1に示されているように、シリンドレンズ部200は、壁部10の上面10Aに取着されたベース210と、このベース部210から立設されたレンズ

保持部220と、レンズ保持部220によって保持されたシリンドレンズ230とを有している。シリンドレンズ230は、光源部100から出射された各光ビームLを入射する入射面230Aと、入射した各光ビームLを出射する出射面230Bとを有している。入射面230Aは各光ビームLと直交する平面をなしている。一方、出射面230Bは水平方向に延在する軸線を有する円筒の外周面が4個鉛直方向に並べられた形状をなしている。上記各軸線は鉛直方向に等間隔(本例では距離t)をおいて互いに平行をなしている。したがって、鉛直方向に等間隔(距離t)で並んで入射面230Aに入射された各光ビームLは、出射面230Bを構成する各円筒の外周面の部分からそれぞれ鉛直方向に等間隔(距離t)をおいた状態で出射されるようになっている。このため、各コリメータレンズ130A1乃至130D1によって平行光となった各光ビームLは、シリンドレンズ230を通過することで水平方向(主走査方向)は収束されず、鉛直方向(副走査方向)にのみ収束されることになる。そして、シリンドレンズ230の焦点位置、すなわち各光ビームLが最も収束されて水平方向に延在する線像となる位置は、後述するポリゴンミラー320の反射面322の位置となるように設定されている。

【0017】ポリゴンミラー部300は、底部10の上面10Aに取着されたモータ部310と、モータ部310の鉛直方向に向けられた回転軸312に取着されたポリゴンミラー320とを有している。ポリゴンミラー320は、平面から見て6個の反射面322が正6角形をなすように設けられており、各反射面322は水平面に対して直交している。そして、各反射面322はそれぞれ単一の面を形成しており、この単一の面にシリンドレンズ230から出射された各光ビームLが入射するようになっている。図1において、モータ部310は、図略のモータ制御回路から入力される駆動信号によって等速で反時計回転の方向に高速回転されるようになっており、これにより、各光ビームLは、紙面右方から左方に向かう主走査方向に走査される。

【0018】第1fθレンズ400は、後述する第2、第3fθレンズ500、600、ミラー部700と共にfθレンズ部を構成しており、このfθレンズ部はポリゴンミラー320によって主走査方向に走査される各光ビームLを各感光ドラム20A乃至20D上に収束させる作用を果たす。第1fθレンズ400は、ポリゴンミラー320によって走査された各光ビームLを入射するよう構成されており、底壁10の上面10Aに図略の保持部材を介して取着されている。第1fθレンズ400は、単一の素材からなる単一の部材として構成されている。第1fθレンズ400は、半導体レーザ120A乃至120Dの各光ビームLが入射される入射面410と、入射面410に入射された各光ビームLがそれぞれ出射される出射面420を有している。出射面420

は、各光ビームLに対応して4つの光軸を有した形状を呈しており、上記各光軸が鉛直方向に等間隔（本例では距離t）をおいて互いに平行をなすように構成されている。したがって、鉛直方向に等間隔（距離t）で並んで入射面410に入射された各光ビームLは、出射面420からそれぞれ鉛直方向に等間隔（距離t）をおいた状態で出射されるようになっている。第1fθレンズ400は、各光ビームLを主として鉛直方向（副走査方向）に収束させる作用を有し、水平方向（主走査方向）に収束させる作用も有している。ここで、第1fθレンズ400による光ビームLを水平方向に収束させる作用は、鉛直方向に光ビームLを収束させる作用よりも弱くなるように構成されている。

【0019】第2fθレンズ500は、第1fθレンズ400から出射された光ビームLが入射される入射面500Aと、この入射面500Aに入射された光ビームLが出射される出射面500Bとを有し、底壁10の上面10Aに図略の保持部材を介して取着されている。第2fθレンズ500は、単一の素材からなる単一の部材で構成されており、各光ビームLの全てがこの単一の部材を通過するようになっている。第2fθレンズ500は、各光ビームLを水平方向（主走査方向）にのみ収束させ、鉛直方向（副走査方向）には収束させない作用を有している。

【0020】ミラー部700は、第2fθレンズ500から出射された各光ビームLを次述する第3fθレンズ600を構成するfθレンズ600A乃至600Dに導くように構成されている。ミラー部700は、第1乃至第4ミラー群710、720、730、740から構成されている。第1ミラー群710は、半導体レーザ120Aの光ビームLを600Aに導く1個のミラー712から構成されている。第2ミラー群720は、半導体レーザ120Bの光ビームLをfθレンズ600Bに導く2個のミラー722、724から構成されている。第3ミラー群730は、半導体レーザ120Cの光ビームLをfθレンズ600Cに導く3個のミラー732、734、736から構成されている。第4ミラー群740は、半導体レーザ120Dの光ビームLをfθレンズ600Dに導く3個のミラー742、744、746から構成されている。これら各ミラー712、722、724、732、734、736、742、744、746はそれぞれ光ビームLの主走査方向にわたって延在して設けられており、図略の保持部材を介して底壁10の上面10Aに取着されている。

【0021】第3fθレンズ600は、各光ビームLにそれぞれに対応して個別に設けられたfθレンズ600A乃至600Dと、これらfθレンズ600A乃至600Dをそれぞれ底壁10の上面10Aに取着する保持部材610A乃至610Dとを有している。第3fθレンズ600のfθレンズ600A乃至600Dは、各光ビ

ームLを主として副走査方向に収束させる作用を有し、水平方向（主走査方向）に収束させる作用も有している。ここで、各fθレンズ600A乃至600Dによる光ビームLを水平方向に収束させる作用は、鉛直方向に光ビームLを収束させる作用よりも弱くなるように構成されている。

【0022】一方、底壁10には、各感光ドラム20A乃至20Dの上部に臨む箇所に、各感光ドラム20A乃至20Dの軸線と平行に、すなわち光ビームLの主走査方向にわたって延在する開口12A乃至12Dが貫通して設けられている。この開口12A乃至12Dの上面10A側の周縁部には保持部材610A乃至610Dが取着され、これら保持部材610A乃至610Dによってfθレンズ600A乃至600Dが保持されている。すなわち、fθレンズ600A乃至600Dは各光ビームLのそれぞれに対応した個別の箇所で光ビームLの主走査方向にわたって延在している。そして、fθレンズ600A乃至600Dは、それぞれ光ビームLが入射される入射面600A1乃至600D1と、これら入射面600A1乃至600D1に入射された各光ビームLが射出される出射面600A2乃至600D2とを有している。

【0023】ここで、第1乃至第4ミラー群710、720、730、740と各fθレンズ600A乃至600Dとの配置関係について説明する。第1ミラー群710のミラー712は、第2fθレンズ500から水平方向に出射された光ビームLを90度下方に反射させて、fθレンズ600Aの入射面600A1に対して直交して入射させるように構成されている。第2ミラー群720のミラー722は、第2fθレンズ500から水平方向に出射された光ビームLを45度上方に反射させてミラー724に導き、このミラー724はそれに入射された光ビームLを45度下方に反射させて、fθレンズ600Bの入射面600B1に対して直交して入射させるように構成されている。第3ミラー群730のミラー732は、第2fθレンズ500から水平方向に出射された光ビームLを下方に反射させてミラー734に導き、このミラー734はそれに入射された光ビームLを上方に反射させてミラー736に導き、このミラー736はそれに入射された光ビームLを下方に反射させてfθレンズ600Cの入射面600C1に直交して入射させるように構成されている。第4ミラー群740のミラー742は、第2fθレンズ500から水平方向に出射された光ビームLを90度上方に反射させてミラー744に導き、このミラー744はそれに入射された光ビームLを90度に反射させてミラー736に導き、このミラー736はそれに入射された光ビームLを90度下方に反射させてfθレンズ600Dの入射面600D1に対して直交して入射させるように構成されている。

【0024】第1、第3fθレンズ400、600の作

用により各光ビームLを主に副走査方向に収束させ、第2fθレンズ500の作用により各光ビームLを主走査方向に収束させている。この結果、ポリゴンミラー220の反射面222の位置で水平方向に延在する線像となつた各光ビームLは、この反射面222によって反射された後、上記第1乃至第3fθレンズ400、500、600の作用によって各感光ドラム20A乃至20Dの面の位置で主走査方向および副走査方向の両方向に収束され点像となるようになっている。

【0025】水平同期検知部800は、単一のミラー810、単一の受光センサ820、および図略の単一の制御回路などを有して構成されている。後で詳述するように、本発明では、4つの光ビームLに対して単一の水平同期検知部800を設ければよい。ミラー810は、感光ドラムのビーム主走査方向において、画像形成に寄与する走査範囲から外れた手前の所定位置に配設され、この所定位置に到達した4本の光ビームLのうちの1本の光ビームLを入射して受光センサ820へ反射させるよう底壁10の上面10Aに取付部材812によって取着されている。受光センサ820は、第2fθレンズ500を通過する4本の光ビームLのうちミラー810によって導かれた画像形成に寄与しない走査範囲の1本の光ビームLを入射するよう底壁10の上面10Aに取付部材822によって取着されている。そして、図略の制御回路は、受光センサ820から出力される受光信号に基いて各半導体レーザ120A乃至120Dの駆動信号を制御することで感光ドラム20A乃至20Dに対する主走査方向への書き込み開始位置の同期が取られるようになっている。上記制御回路による各半導体レーザ120A乃至120Dの駆動信号の制御は、この制御回路によって光源部100の半導体レーザ駆動回路を制御することによって行なわれる。

【0026】次に、上述のように構成されたマルチビーム光源走査装置1000の作用効果について説明する。発光部100の半導体レーザ120A乃至120Dから出射された各光ビームLは、鉛直方向に間隔をおいて平行をなした状態でシリンドレンズ230に入射して副走査方向（鉛直方向）にのみ収束され、モータ部310によって高速回転しているポリゴンミラー320の各反射面322に到達する。

【0027】ポリゴンミラー320が高速回転することで各反射面322によって反射されて走査された各光ビームLは、第1fθレンズ400に入射される。各光ビームLは第1fθレンズ400の作用によって主に鉛直方向（副走査方向）に収束されて第2fθレンズ500に入射される。各光ビームLは、単一の素材から形成された単一の部材から構成された第2fθレンズ500の作用によってそれぞれ水平方向（主走査方向）にのみ収束されて出射される。

【0028】そして、各光ビームLのうち、半導体レー

ザ120Aから出射された光ビームLは、第1ミラー群710によって第3fθレンズ600Aに導かれ主に副走査方向に収束されてイエローに対応する感光ドラム20A上に点像として収束された状態で主走査方向に走査される。半導体レーザ120Bから出射された光ビームLは、第2ミラー群720によって第3fθレンズ600Bに導かれ主に副走査方向に収束されてマゼンタに対応する感光ドラム20B上に点像として収束された状態で主走査方向に走査される。半導体レーザ120Cから出射された光ビームLは、第3ミラー群730によって第3fθレンズ600Cに導かれ主に副走査方向に収束されてシアンに対応する感光ドラム20C上に点像として収束された状態で主走査方向に走査される。半導体レーザ120Dから出射された光ビームLは、第4ミラー群740によって第3fθレンズ600Dに導かれ主に副走査方向に収束されてブラックに対応する感光ドラム20D上に点像として収束された状態で主走査方向に走査される。

【0029】また、第2fθレンズ500を通過する光ビームLのうち画像形成に寄与しない走査範囲の光ビームLは、ミラー810によって受光センサ820に導かれ、この受光センサ820から出力される受光信号に基いて制御回路が各半導体レーザ120A乃至120Dの駆動信号を制御することで、感光ドラム20A乃至20Dに対する主走査方向への書き込み開始位置の水平方向の同期が取られる。

【0030】上記構成によれば、各光ビームLを主走査方向に収束する第2fθレンズ500に温度変化が生じたとしても、この第2fθレンズ500が単一の素材から形成された単一の部材から構成されているため、光学的特性の変動も各光ビームLに対して全く同様に生じ、各光ビームLの間での走査方向の位置ずれは発生しない。

したがって、従来と違って、各感光ドラム上を走査する光ビームL間で主走査方向の位置ずれが発生しないから、各感光ドラムによって記録紙に印画される画像に色ずれが発生することが防止される。また、第2fθレンズが単一の素材から形成された単一の部材から構成されているため、光学系の構成が従来に比較して簡素化されるという効果がある。

【0031】また、本実施の形態では、ポリゴンミラー220の反射面222を单一の面で形成したことによって以下に述べるような効果を奏することができる。まず、従来装置について説明しておく。従来装置では、各光ビームを反射するポリゴンミラーは、各光ビーム毎に対応して反射面が設けられている。このため、各光ビーム毎に設けられた反射面毎の加工誤差や面倒れ誤差が微妙に異なる。したがって、従来装置では、各光ビームに対応してそれぞれ受光センサと水平同期検知部を個別に設ける必要がある。このため、複数の受光センサと水平同期検知部を設置するために広いスペースを占有する

11

共に、部品コストがかかり、さらに複数の水平同期検知部を個々に調整するための調整工数がかかるといった問題がある。

【0032】これに対して、本発明のマルチビーム光源走査装置1000では、ポリゴンミラー320を構成する各反射面322はそれぞれ単一の面を形成しており、この単一の面にシーリングレンズ230から出射された4本の光ビームLのうちの1本の光ビームLが入射するようになっている。すなわち、単一の反射面によって走査される4本の光ビームの主走査方向の位置は同期したものになるから、従来装置と違って、4本の光ビームLのうちの1本の光ビームLを単一の受光センサ820に入射させれば、この受光センサ820から出力される受光信号に基いて単一の水平同期検知部800が各光ビームLの各感光ドラム20A乃至20Dに対する主走査方向への書き込み開始位置の同期をとることができる。したがって、受光センサと水平同期検知部が1つで済むため、占有スペースが少なくて済み、部品コストも削減でき、調整工数が短くて済むという効果を奏することができる。なお、本発明においても従来と同様に各光ビーム毎に受光センサと水平同期検知部を設ける構成としても可能である。

【0033】なお、本実施の形態では、光源部100に4つの半導体レーザ120A乃至120Dを設け、4色（イエロー、マゼンタ、シアン、ブラック）に対応した4つの光ビームLを出射させ、第1、第3fθレンズ400、500によって4つの光ビームLを主に副走査方向に収束させる構成としたが、本発明は光源と光ビームLの個数が4つである構成に限定されるものではない。例えば、3つの光源のそれぞれによってイエロー、マゼンタ、シアンの3色に対応した3つの光ビームLを出射させ、第1、第3fθレンズ400、500によって3つの光ビームLを主に副走査方向に収束させる構成とすることもできることはもちろんである。

#### 【0034】

【発明の効果】以上の説明で明らかなように本発明は、複数の光源と、ポリゴンミラーと、ポリゴンミラーによって反射された各光ビームをそれぞれ複数の被照射対象物に収束させる複数の光学部材からなる光学系とを備え

るマルチビーム光源走査装置において、複数の光学部材のうち少なくとも1つの光学部材は、各光ビームの全てが通過するように構成され、各光ビームの全てが通過する光学部材は、单一の素材からなる単一の部材で構成されている。そのため、各光ビームの全てが通過する前記光学部材が温度変化などに起因する光学的特性の変化を生じたとしても、各光ビームの全てが前記光学部材の光学的特性の変化の影響を同様に受けるため、例えば各光ビーム間で光ビームの走査方向の位置ずれが生じることを防止できる。したがって、このマルチビーム光源装置がカラープリンタやカラー複写機などに適用された場合、各色に対応して設けられている各感光ドラム上を走査する光ビーム間で主走査方向の位置ずれが発生しないから、各感光ドラムによって記録紙に印画される画像の色ずれの発生を防止することが可能となる。また、各光ビームの全てが通過する前記光学部材は、单一の素材からなる単一の部材で構成されているため、構成が簡素化されるという効果を奏することができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態のマルチビーム光源走査装置の構成を示す平面図である。

【図2】図1をAA線断面から見た状態を示す説明図である。

【図3】光源部の構成を示す平面図である。

【図4】図3を矢印B方向から見た状態を示す説明図である。

【図5】図3を矢印C方向から見た状態を示す説明図である。

#### 【符号の説明】

30 L 光ビーム

20A乃至20D 感光ドラム

120A乃至120D 半導体レーザ

320 ポリゴンミラー

400 第1fθレンズ

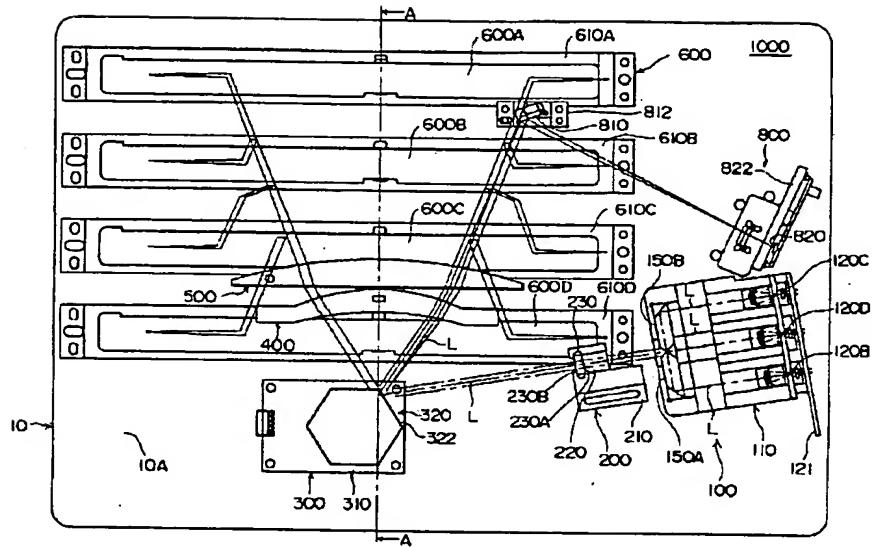
500 第2fθレンズ

600 第3fθレンズ

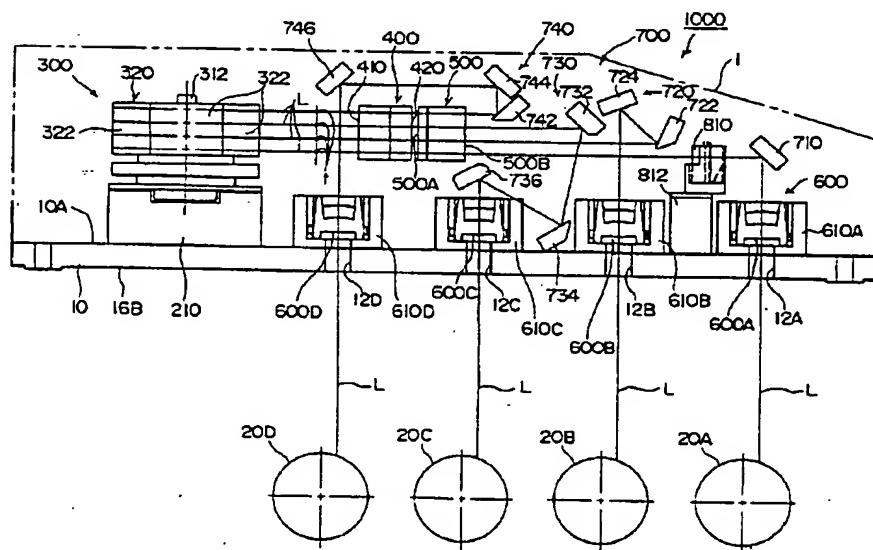
700 ミラー部

1000 マルチビーム光源走査装置

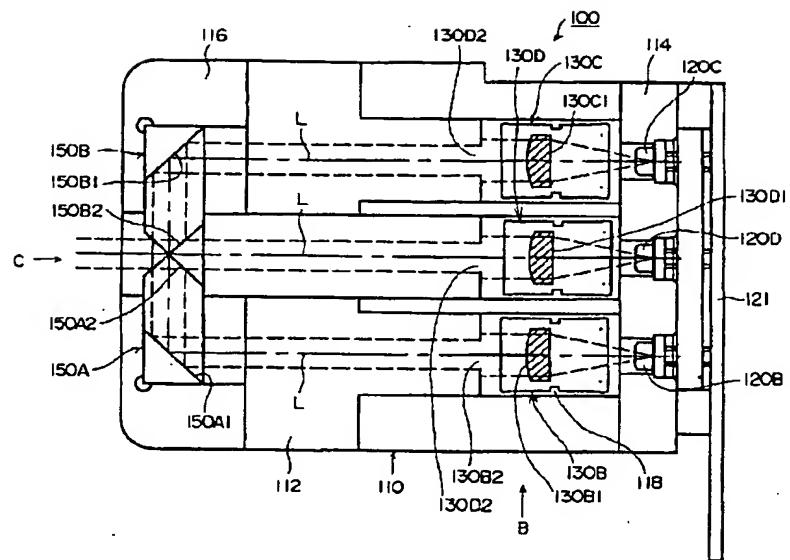
【図1】



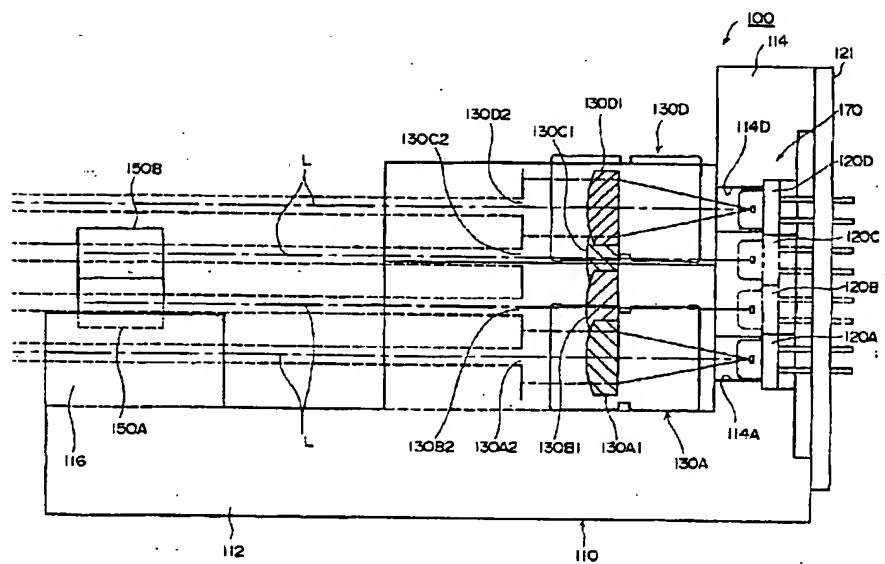
【図2】



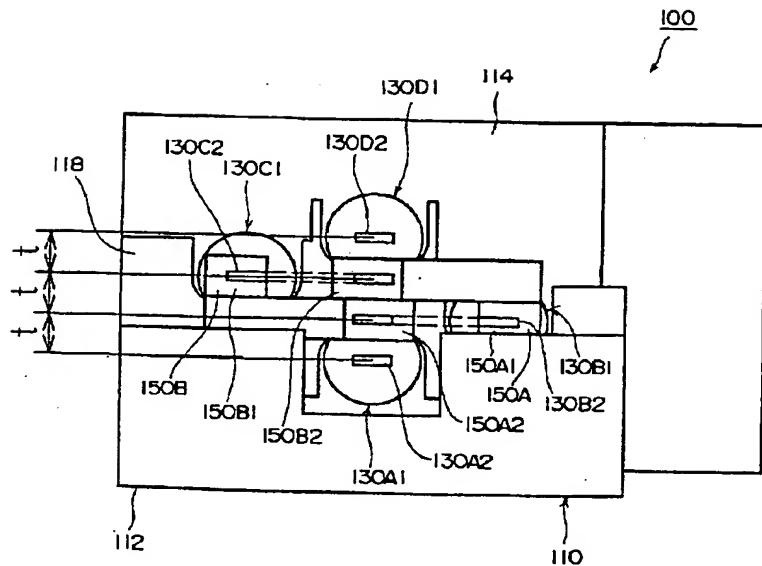
【図3】



【図4】



【図5】



フロントページの続き

(72) 発明者 三ヶ尻 晋

東京都板橋区前野町2丁目36番9号 旭光学工業株式会社内

F ターム(参考) 2C362 BA50 BA52 BA54 BA69 BA86  
BB14 CA22 CA39 DA09  
2H045 AA00 BA24 BA34 CA63 CA82  
CA92  
5C072 AA03 BA02 CA06 CA07 CA09  
DA03 DA04 DA21 HA02 HA06  
HA09 HA13 HB13 QA14 XA05